

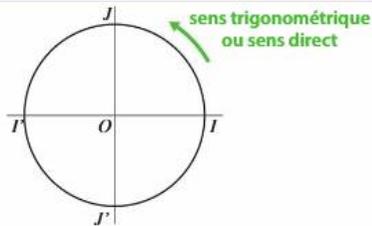
1. Lecture sur le cercle trigonométrique

1. Le cercle trigonométrique

Définition

Dans un repère orthonormé $(O; I, J)$, le cercle de centre O et de rayon 1 parcouru de I vers J dans le sens inverse des aiguilles d'une montre est appelé le **cercle trigonométrique**.

On note I le point de coordonnées $(1; 0)$, et J le point de coordonnées $(0; 1)$, ainsi que I' et J' les symétriques respectifs de I et J par rapport à O .

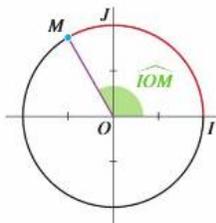


2. Longueur d'un arc

Propriété (admise)

Sur le cercle trigonométrique, la longueur de l'arc de cercle \widehat{IM} (exprimée dans l'unité de longueur du repère) est proportionnelle à la mesure de l'angle \widehat{IOM} exprimée en degré.

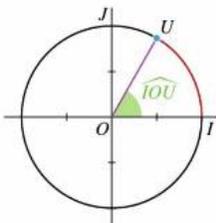
| | | | | |
|------------------------------------|--------|-------|-----------------|------------------|
| Mesure de \widehat{IOM} en degré | 360 | 180 | 90 | 270 |
| Longueur de l'arc \widehat{IM} | 2π | π | $\frac{\pi}{2}$ | $\frac{3\pi}{2}$ |



3. Radian

Définition

Soit U le point du cercle trigonométrique tel que l'arc \widehat{IU} ait pour longueur 1 unité (exprimée dans l'unité de longueur du repère). On définit un radian (noté 1 rad) comme étant la mesure de l'angle \widehat{IOU} .



Propriété (admise)

Les mesures d'un angle en degré, d'une part, et en radian, d'autre part, sont proportionnelles. On en déduit le tableau de conversion suivant.

| | | | | | | | | | |
|--------------------------|------------------|-----------------|-----------------|-----------------|-----------------|-------|-------------------|-------------------|--------------------------|
| $\times \frac{180}{\pi}$ | Mesure en degré | 30 | 45 | 60 | 90 | 180 | 1 | $\frac{180}{\pi}$ | $\times \frac{\pi}{180}$ |
| | Mesure en radian | $\frac{\pi}{6}$ | $\frac{\pi}{4}$ | $\frac{\pi}{3}$ | $\frac{\pi}{2}$ | π | $\frac{\pi}{180}$ | 1 | |

Exemples

- L'arc \widehat{IJ} a pour longueur $\frac{\pi}{2}$. La mesure en degré de l'angle \widehat{IOJ} est égale à 90° . La mesure en radian de l'angle \widehat{IOJ} est égale à $\frac{\pi}{2}$.

2. Enroulement de la droite des réels

1. Point-image d'un réel

Dans un repère orthonormé $(O; I, J)$, on considère le cercle trigonométrique et la tangente \mathcal{D} au cercle au point I . On définit sur cette droite un repère d'origine I comme indiqué sur la figure ci-contre.

On imagine que la droite \mathcal{D} s'enroule autour du cercle.

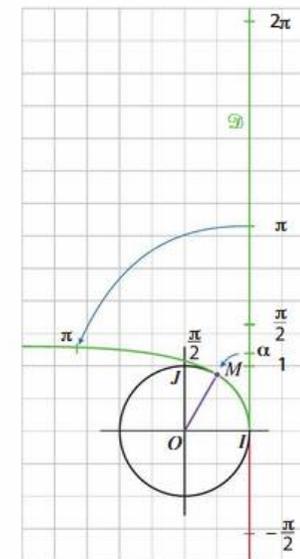
Propriété (admise)

- Pour tout nombre réel α , le point d'abscisse α sur \mathcal{D} coïncide avec un unique point M du cercle trigonométrique. M s'appelle le **point-image** de α sur le cercle trigonométrique.
 - Réciproquement, à tout point M du cercle trigonométrique correspondent une infinité de valeurs qui peuvent être considérées comme les abscisses de points de la droite \mathcal{D} .
- Si α est l'abscisse d'un de ces points sur \mathcal{D} , tous les autres points de \mathcal{D} ont pour abscisses :

$$\alpha + 2\pi, \alpha + 4\pi, \dots, \alpha - 2\pi, \alpha - 4\pi, \dots$$

Exemples

- Soit $\alpha = \pi$. Comme le cercle trigonométrique est de rayon 1, son périmètre vaut 2π . Le point-image de π sur le cercle trigonométrique est donc le point I' , point symétrique de I par rapport à O , car la longueur de l'arc $\widehat{II'}$ est π .
- Au point J correspondent une infinité de valeurs qui sont les abscisses de la forme $\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} + 2\pi, \frac{\pi}{2} + 4\pi, \dots, \frac{\pi}{2} - 2\pi, \frac{\pi}{2} - 4\pi, \dots$ de points de la droite \mathcal{D} .

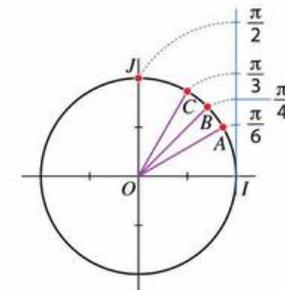


2. Points-images remarquables du cercle trigonométrique

Propriété (admise)

Sur le cercle trigonométrique, les points I, A, B, C et J sont appelés points remarquables et sont définis par :

- $\widehat{IOI} = 2k\pi, k$ entier relatif
- $\widehat{IOA} = \frac{\pi}{6} + 2k\pi, k$ entier relatif
- $\widehat{IOB} = \frac{\pi}{4} + 2k\pi, k$ entier relatif
- $\widehat{IOC} = \frac{\pi}{3} + 2k\pi, k$ entier relatif
- $\widehat{IOJ} = \frac{\pi}{2} + 2k\pi, k$ entier relatif



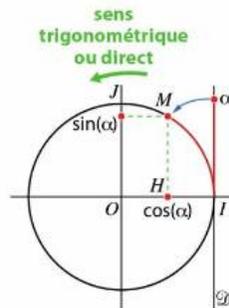
3. Sinus et cosinus d'un nombre réel

1. Définitions

Définitions

Soit α un nombre réel et soit M le point-image de α sur le cercle trigonométrique. Dans le repère $(O; I, J)$:

- l'abscisse de M est appelée le **cosinus** de α , noté $\cos(\alpha)$;
- l'ordonnée de M est appelée le **sinus** de α , noté $\sin(\alpha)$;
- le point M a pour coordonnées $M(\cos(\alpha); \sin(\alpha))$.



Exemple

Le réel $\frac{\pi}{2}$ a pour point-image $J(0; 1)$. Donc $\cos(\frac{\pi}{2}) = 0$ et $\sin(\frac{\pi}{2}) = 1$.

Propriétés

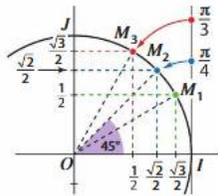
Pour tout réel α , on a :

- $-1 \leq \cos(\alpha) \leq 1$ et $-1 \leq \sin(\alpha) \leq 1$.
- $\cos^2(\alpha) + \sin^2(\alpha) = 1$
($\cos(\alpha)$)² peut se noter $\cos^2(\alpha)$.

2. Valeurs remarquables du sinus et du cosinus

Certaines valeurs remarquables de $\cos(\alpha)$ et $\sin(\alpha)$ sont à connaître pour des valeurs de α données. Elles correspondent à des positions remarquables du point M sur le cercle trigonométrique.

- I est le point-image de 0.
- M_1 est le point-image de $\frac{\pi}{6}$.
- M_2 est le point-image de $\frac{\pi}{4}$.
- M_3 est le point-image de $\frac{\pi}{3}$.
- J est le point-image de $\frac{\pi}{2}$.



| α | 0 | $\frac{\pi}{6}$ | $\frac{\pi}{4}$ | $\frac{\pi}{3}$ | $\frac{\pi}{2}$ |
|----------------|---|----------------------|----------------------|----------------------|-----------------|
| Angle en degré | 0 | 30 | 45 | 60 | 90 |
| $\cos(\alpha)$ | 1 | $\frac{\sqrt{3}}{2}$ | $\frac{\sqrt{2}}{2}$ | $\frac{1}{2}$ | 0 |
| $\sin(\alpha)$ | 0 | $\frac{1}{2}$ | $\frac{\sqrt{2}}{2}$ | $\frac{\sqrt{3}}{2}$ | 1 |

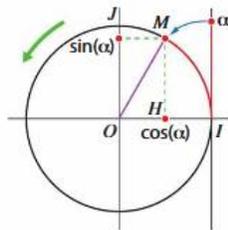
3. Lien avec le sinus et le cosinus dans un triangle rectangle

On considère le cercle trigonométrique et la tangente \mathcal{D} au cercle.

Pour tout nombre $\alpha \in]0; \frac{\pi}{2}[$, d'image M , on considère le point H de l'axe des abscisses tel que (MH) est perpendiculaire à (OI) .

On a :

- $\cos(\alpha) = \text{abscisse de } M = \frac{OH}{OM} = \frac{\text{côté adjacent}}{\text{hypoténuse}} = \cos(\widehat{HOM})$
- $\sin(\alpha) = \text{ordonnée de } M = \frac{HM}{OM} = \frac{\text{côté opposé}}{\text{hypoténuse}} = \sin(\widehat{HOM})$

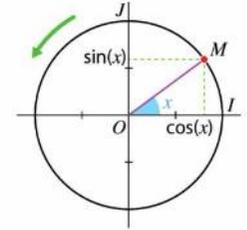
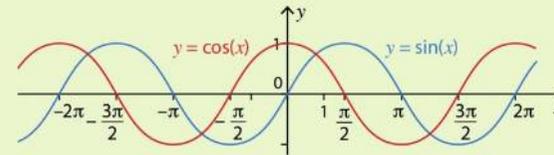


4. Fonctions sinus et cosinus

1. Définition

Définition

La **fonction sinus**, notée \sin , est la fonction définie sur \mathbb{R} par $x \mapsto \sin(x)$.
La **fonction cosinus**, notée \cos , est la fonction définie sur \mathbb{R} par $x \mapsto \cos(x)$.
Leurs courbes représentatives sont appelées des **sinusoïdes**.



Remarque

Pour tout x réel, $-1 \leq \sin(x) \leq 1$ et $-1 \leq \cos(x) \leq 1$.

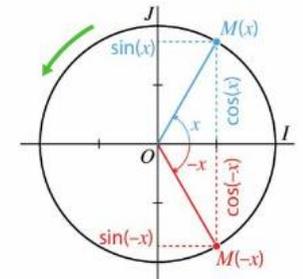
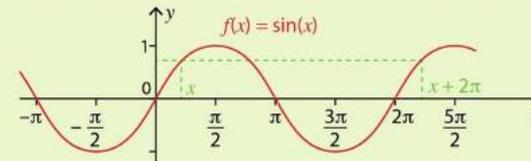
2. Périodicité et parité

Définition

Une fonction trigonométrique f définie sur \mathbb{R} est **périodique de période T** si et seulement si, pour tout réel x , $f(x + T) = f(x)$.

Propriété

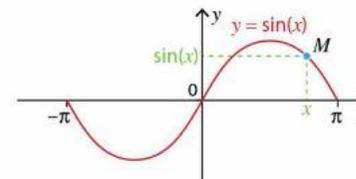
Pour tout x réel, on a $\sin(x + 2\pi) = \sin(x)$ et $\cos(x + 2\pi) = \cos(x)$.
On dit que les fonctions sinus et cosinus sont 2π -périodiques.



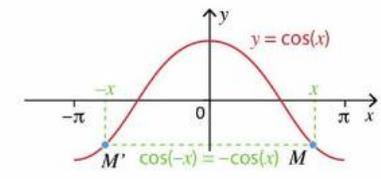
Propriété

Pour tout x réel, on a :

- $\sin(-x) = -\sin(x)$: on dit que la fonction sinus est impaire ;
- $\cos(-x) = \cos(x)$: on dit que la fonction cosinus est paire.



La courbe de la fonction sinus est donc symétrique par rapport à 0.



La courbe de la fonction cosinus est donc symétrique par rapport à l'axe des ordonnées.