

Chapitres	Thèmes	Annabac
Espace	QCM	page 239/240 n°101 page 84 exercice 2
	Pyramide, construction géométrique, représentation paramétrique d'une droite, équation cartésienne d'un plan	page 26, exercice 1
	e^u , $\ln u$ montrer que F est une primitive de f sur I, valeur moyenne	page 162 n°32
Fonctions avec intégrales	e^u , aire entre deux courbes	page 176 n°41
		page 151 n°24
Suites et intégrales	avec algorithme	page 152 n°25
Nombres complexes	Equations et ROC	page 225 n°87

ESPACE : page 239/240 n°101 Antilles Guyane Juin 2013

1. La bonne réponse est **b**.

Par l'absurde : si (IJ) et (EC) étaient coplanaires, alors, le point J appartiendrait au plan (ECI) c'est-à-dire au plan (ECA), ce qui est faux.

2. La bonne réponse est **c**.

Dans le repère mentionné dans le sujet, on a $\vec{AF}(1; 0; 1)$ et $\vec{BG}(0; 1; 1)$, d'où
 $\vec{AF} \cdot \vec{BG} = 1 \times 0 + 0 \times 1 + 1 \times 1 = 1$.

3. La bonne réponse est **d**. On le vérifie en injectant les coordonnées des points A, F et H dans l'équation $x + y - z = 0$.

4. La bonne réponse est **b**.

Un vecteur normal de \mathcal{P} est $\vec{n}(1; 1; -1)$, or $\vec{EC}(1; 1; -1)$. Par conséquent \vec{EC} est normal à \mathcal{P} , et comme \vec{EL} et \vec{EC} sont colinéaires, \vec{EL} est de ce fait aussi normal à \mathcal{P} .

5. La bonne réponse est **d**.

On a $\vec{EC}(1; 1; -1)$ et $E(0; 0; 1)$; une représentation paramétrique de la droite (EC)

est donc $\begin{cases} x = t \\ y = t \ (t \in \mathbb{R}) \\ z = 1 - t \end{cases}$. Le point L a donc pour coordonnées $L(t; t; 1 - t)$, et

comme $L \in \mathcal{P}$ alors : $t + t - (1 - t) = 0$ d'où l'on tire $t = \frac{1}{3}$, c'est-à-dire $L(\frac{1}{3}; \frac{1}{3}; \frac{2}{3})$, d'où le résultat.

1. b.

Dans un repère orthonormé de l'espace, on considère les points $A(2; 5; -1)$, $B(3; 2; 1)$ et $C(1; 3; -2)$.

$$AB^2 = (3-2)^2 + (2-5)^2 + (1+1)^2 = 1+9+4 = 14$$

$$AC^2 = (1-2)^2 + (3-5)^2 + (-2+1)^2 = 1+4+1 = 6$$

$$BC^2 = (1-3)^2 + (3-2)^2 + (-2-1)^2 = 4+1+9 = 14$$

Donc le triangle ABC est isocèle non rectangle.

2. c.

Dans un repère orthonormé de l'espace, on considère le plan P d'équation $2x - y + 3z - 1 = 0$ et le point $A(2; 5; -1)$.

Un vecteur normal au plan P est $\vec{n}(2; -1; 3)$, donc toute droite perpendiculaire au plan P aura un vecteur directeur colinéaire au vecteur \vec{n} , ce qui élimine les propositions a. et b.

On cherche si le point A appartient à la droite dont la représentation paramétrique est en c.; on

$$\text{résout le système : } \begin{cases} 2 = 6 - 2t \\ 5 = 3 + t \\ -1 = 5 - 3t \end{cases}$$

Ce système a pour solution $t = 2$ donc la bonne réponse est c.

3. c.

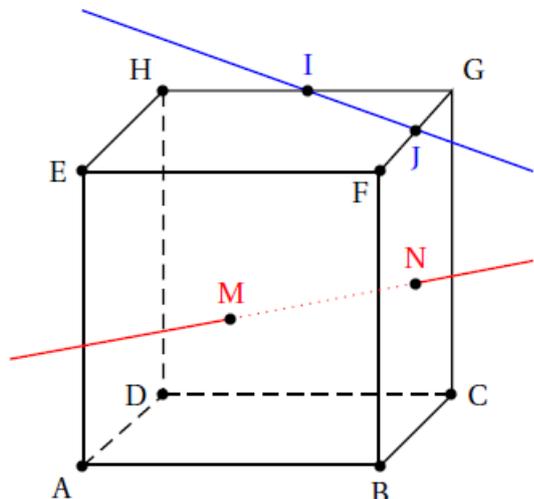
Soit A et B deux points distincts du plan.

$$\begin{aligned} \overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0 &\iff \overrightarrow{MA} \perp \overrightarrow{MB} \iff MAB \text{ est un triangle rectangle en } M \\ &\iff M \text{ appartient au cercle de diamètre } [AB] \end{aligned}$$

4. c.

La figure ci-dessous représente un cube ABCDEFGH. Les points I et J sont les milieux respectifs des arêtes [GH] et [FG]. Les points M et N sont les centres respectifs des faces ABFE et BCGF

Les droites (IJ) et (MN) sont orthogonales; il suffit pour s'en convaincre de regarder le cube du dessus :



Choisissons le repère $(A, \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$ Les points I, J, M et N ont respectivement comme coordonnées :

$$\left(\frac{1}{2}; 1; 1\right), \left(1; \frac{1}{2}; 1\right), \left(\frac{1}{2}; 0; \frac{1}{2}\right), \left(1; \frac{1}{2}; \frac{1}{2}\right)$$

I et J ont la même cote : ils appartiennent au plan d'équation $z = 1$;

M et N ont la même cote : ils appartiennent au plan d'équation $z = \frac{1}{2}$. Ces deux plans sont parallèles et distincts, donc les droites (IJ) et (MN) ne sont ni perpendiculaires ni sécantes. Les réponses a. et b. sont fausses.

On a $\overrightarrow{IJ} \left(\frac{1}{2}; -\frac{1}{2}; 0\right)$ et $\overrightarrow{MN} \left(\frac{1}{2}; \frac{1}{2}; 0\right)$; ces vecteurs ne sont pas colinéaires, donc les droites (IJ) et (MN) ne sont pas parallèles. La réponse d. est fausse.

Or $\overrightarrow{IJ} \cdot \overrightarrow{MN} = \frac{1}{4} - \frac{1}{4} = 0$: les vecteurs sont orthogonaux et les droites (IJ) et (MN) sont orthogonales. Réponse c.

Partie A

1. On peut utiliser ici le théorème de Thalès pour prouver que $\overrightarrow{BU} = \frac{1}{3}\overrightarrow{BS}$ et ainsi construire le point. Pour cela considérons le triangle SOB .

Nous savons que (DU) est parallèle à (OB) car D et U partagent la même cote et O et B sont également de même cote. Nous savons également que $\frac{OD}{OS} = \frac{1}{3}$, là encore en raison de la cote de D et S . On en déduit, par application de l'antique théorème, que $\frac{BU}{BS} = \frac{OD}{OS} = \frac{1}{3}$.

2. Considérons les plans (AUE) et (BCS) . Ces plans sont sécants en la droite (UV) . Or, (BC) , incluse dans (BCS) , est parallèle à (AE) , incluse dans (AUE) ; puisque $ABCE$ est un carré. Par application du théorème du toit, on en déduit que (UV) est parallèle à (BC) . Cette dernière propriété permet de construire le point V .

3. Il nous faut prouver d'une part que K appartient à (AE) et d'autre part que (KU) est perpendiculaire à (AE) .

On lit les coordonnées de $A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ et celles de $E \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et on calcule ainsi $\overrightarrow{AE} \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$. D'autre part on détermine $\overrightarrow{AK} \begin{pmatrix} -1 \\ \frac{5}{6} \\ 1 \end{pmatrix}$.

On en déduit que $\overrightarrow{AK} = \frac{1}{6}\overrightarrow{AE}$, ce qui prouve que K est un point de $[AE]$.

Déterminons les coordonnées de U . On a démontré dans la question 1 que $\overrightarrow{BU} = \frac{1}{3}\overrightarrow{BS}$, ce qui donne un système portant sur les coordonnées de U :

$$\begin{cases} x_u - 0 &= \frac{1}{3}(0 - 0) \\ y_u - 1 &= \frac{1}{3}(0 - 1) \\ z_u &= 1 \end{cases} \iff \begin{cases} x_u &= 0 \\ y_u &= \frac{2}{3} \\ z_u &= 1 \end{cases}$$

On peut maintenant déterminer les coordonnées de $\overrightarrow{KU} \begin{pmatrix} -5 \\ \frac{5}{6} \\ 1 \end{pmatrix}$.

On obtient ainsi, sachant que le repère est orthonormé : $\overrightarrow{KU} \cdot \overrightarrow{AE} = \frac{-5}{6} \times (-1) + \frac{5}{6} \times (-1) + 1 \times 0 = 0$, ce qui permet de conclure. Le point K est bien le pied de la hauteur issue de U dans le trapèze $AUVE$.



On pouvait également déterminer une équation paramétrique de (BS) afin de calculer les coordonnées de U .

Une telle méthode revient à chercher le réel t tel que $\overrightarrow{BU} = t\overrightarrow{BS}$ avec la cote de U égale à 1.

Partie B

1. Il suffit de s'assurer que les points A , E et U vérifient bien l'équation proposée.

Pour le point A , on a bien $3 \times 1 - 3 \times 0 + 5 \times 0 - 3 = 0$.

De même pour le point E , il est clair que $3 \times 0 - 3 \times (-1) + 5 \times 0 - 3 = 0$.

Et enfin, pour le point U , on vérifie mentalement que $3 \times 0 - 3 \times \frac{2}{3} + 5 \times 1 - 3 = 0$.

Cette équation de plan convient donc.

2. Puisque l'on a muni l'espace d'un repère orthonormé, on déduit de l'équation cartésienne proposée

les coordonnées d'un vecteur normal au plan (EAU) . Notons $\vec{n} \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix}$ ce vecteur.

C'est un vecteur directeur de (d) puisque (d) est orthogonale au plan (EAU) . À partir des coordonnées du point S et de celles de ce vecteur, on en déduit une équation paramétrique de (d) :

$$\begin{cases} x = 3t \\ y = -3t \\ z = 3 + 5t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

3. Les coordonnées $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ de ce point satisfont simultanément une équation paramétrique de (d) ainsi qu'une équation cartésienne du plan (EAU) . On cherche donc x , y , z et t tels que :

$$\begin{cases} x = 3t \\ y = -3t \\ z = 3 + 5t \\ 0 = 3x - 3y + 5z - 3 \end{cases}$$

À partir de l'équation cartésienne du plan, en substituant x , y et z on en déduit le système équivalent :

$$\begin{cases} x = 3t \\ y = -3t \\ z = 3 + 5t \\ 0 = 3(3t) - 3(-3t) + 5(3 + 5t) - 3 \end{cases}$$

La dernière équation permet de déterminer $t = \frac{-12}{43}$ et, par suite, on peut déterminer les coordonnées

de $H \begin{pmatrix} \frac{-36}{43} \\ \frac{36}{43} \\ \frac{69}{43} \end{pmatrix}$.

4. Le plan (EAU) coupe le pyramide $SABCE$ en un solide $ABUECV$ d'une part et une pyramide $SAUVE$ d'autre part. Il nous faut donc déterminer si ces deux solides ont le même volume ; ce qui revient à déterminer si le volume de l'un des deux solides correspond à la moitié de celui de $SABCE$.

Or toutes les questions précédentes nous ont permis de rassembler des éléments permettant de calculer le volume de la pyramide $SAUVE$. Nous connaissons en effet l'aire de sa base $\mathcal{A}_{AUVE} = \frac{5\sqrt{43}}{18}$. Reste à calculer sa hauteur SH . On a ainsi :

$$\begin{aligned} SH &= \sqrt{\left(\frac{-36}{43} - 0\right)^2 + \left(\frac{36}{43} - 0\right)^2 + \left(3 - \frac{69}{43}\right)^2} \\ &= \frac{12}{\sqrt{43}} \end{aligned}$$

Le volume de la pyramide $SAUVE$ est donc $\mathcal{V}_{SAUVE} = \frac{1}{3}\mathcal{A}_{AUVE} \times SH$, ce qui donne après calcul :

$$\mathcal{V}_{SAUVE} = \frac{10}{9}.$$

Pour finir, déterminons le volume de la grande pyramide $SABCE$. On peut, par application du théorème de Pythagore au triangle ABO rectangle en O prouver que $AB = \sqrt{2}$. Sa base a donc pour aire $AB^2 = 2$. D'autre part, sa hauteur est $SO = 3$. Le volume de la grande pyramide est donc $\mathcal{V}_{SABCE} = \frac{1}{3}AB^2 \times SO = 2$.

On constate que $\frac{1}{2}\mathcal{V}_{SABCE} \neq \mathcal{V}_{SAUVE}$, ce qui permet de conclure.

Partie 1

$$h(t) = \frac{a}{1 + be^{-0,04t}}$$

On sait qu'initialement, pour $t = 0$, le plant mesure 0,1 m et que sa hauteur tend vers une hauteur limite de 2 m.

— Par propriété de la fonction exponentielle, $\lim_{t \rightarrow +\infty} 1 + be^{-0,04t} = 1$ donc par quotient $\lim_{t \rightarrow +\infty} h(t) = a$, d'après l'énoncé on a donc $a = 2$.

— $h(0) = 0,1 \Rightarrow \frac{a}{1+b} = 0,1 \Rightarrow b = \frac{2}{0,1} - 1 = 19$

Partie 2

$$f(t) = \frac{2}{1 + 19e^{-0,04t}}$$

1. f est de la forme $\frac{2}{u}$ avec $u(t) = 1 + 19e^{-0,04t}$ donc $f' = -\frac{u'}{u^2}$ avec $u'(t) = -0,76e^{-0,04t}$, soit (confusion à ne pas faire entre fonction u, u' et valeurs en $t \dots$)

$$f'(t) = \frac{2 \times 0,76e^{-0,04t}}{(1 + 19e^{-0,04t})^2}$$

Pour tout $t \in [0 ; 250]$, $f'(t) > 0$ donc f strictement croissante sur l'intervalle $[0 ; 250]$.

2. Le plant de maïs atteint une hauteur supérieure à 1,5 m se traduit par $h(t) > 1,5$

$$\begin{aligned} \frac{2}{1 + 19e^{-0,04t}} &> 1,5 \\ \Leftrightarrow \frac{2}{1,5} - 1 &> 19e^{-0,04t} \\ \Leftrightarrow \frac{1}{57} &> e^{-0,04t} \\ \Leftrightarrow \ln\left(\frac{1}{57}\right) &> -0,04t \\ \Leftrightarrow -\ln 57 &> -0,04t \\ \Leftrightarrow \frac{\ln 57}{0,04} &< t \end{aligned}$$

Or $\frac{\ln 57}{0,04} \approx 101,08$.

Il faut donc un peu plus de 101 jours pour que le plant dépasse 1,5 m.

3. (a) Pour tout réel t appartenant à l'intervalle $[0; 250]$ on a

$$\frac{2e^{0,04t}}{e^{0,04t} + 19} = \frac{2e^{0,04t}}{e^{0,04t} \left(1 + \frac{19}{e^{0,04t}}\right)} = \frac{2e^{0,04t}}{e^{0,04t}(1 + 19e^{-0,04t})} = f(t)$$

$F(t) = 50 \ln(e^{0,04t} + 19)$ est de la forme $50 \ln u(t)$ avec $u(t) = e^{0,04t} + 19$ et $u(t) > 0$ sur \mathbb{R} .

donc $F' = 50 \frac{u'}{u}$ avec $u'(t) = 0,04e^{0,04t}$, soit

$$F'(t) = 50 \times \frac{0,04e^{0,04t}}{e^{0,04t} + 19} = \frac{2e^{0,04t}}{e^{0,04t} + 19} = f(t).$$

F est donc bien une primitive de f sur l'intervalle $[0; 250]$.

(b) Par définition la valeur moyenne de f sur l'intervalle $[50; 100]$ est $\mu = \frac{1}{100 - 50} \int_{50}^{100} f(t) dt$.

$$\mu = \frac{1}{50} [F(t)]_{50}^{100} = \ln(e^4 + 19) - \ln(e^2 + 19) \simeq 1,03.$$

La hauteur moyenne du plant entre le 50^e et le 100^e jour est de 1,03 m.

4. D'après le graphique, la vitesse est maximale lorsque la pente (coefficient directeur) de la tangente à la courbe est maximale, soit à $t = 80$, la hauteur du plant est environ de 1,15 m.

FONCTIONS ET INTEGRALES page 176 n°41 Polynésie Juin 2014

Soient f et g les fonctions définies sur \mathbb{R} par

$$f(x) = e^x \quad \text{et} \quad g(x) = 2e^{\frac{x}{2}} - 1$$

On note \mathcal{C}_f et \mathcal{C}_g les courbes représentatives des fonctions f et g dans un repère orthogonal.

1. Intersection de deux courbes :

$$M(x; y) \in \mathcal{C}_f \cap \mathcal{C}_g \iff f(x) = g(x) \iff e^x = 2e^{\frac{x}{2}} - 1 \iff \begin{cases} X = e^{\frac{x}{2}} \\ X^2 - 2X + 1 = (X - 1)^2 = 0 \end{cases} \iff e^{\frac{x}{2}} = 1 \iff x = 0$$

Ainsi M a pour coordonnées $(0; 1)$.

$$f'(x) = e^x \implies f'(0) = 1 \quad ; \quad g'(x) = e^{\frac{x}{2}} \implies g'(0) = 1$$

En M , leurs tangentes ont, toutes deux le même coefficient directeur 1, elles ont donc même tangente Δ d'équation $y - 1 = 1(x - 0) \iff y = x + 1$.

2. Étude de la position relative de la courbe \mathcal{C}_g et de la droite Δ

Soit h la fonction définie sur \mathbb{R} par $h(x) = 2e^{\frac{x}{2}} - x - 2$.

a) Limite de la fonction h en $-\infty$:

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} h(x) = \lim_{x \rightarrow -\infty} (-x) = +\infty \quad \text{car} \quad \lim_{x \rightarrow -\infty} e^{\frac{x}{2}} = 0$$

b) Pour tout réel x

$$x \left(\frac{e^{\frac{x}{2}}}{\frac{x}{2}} - 1 - \frac{2}{x} \right) = \cancel{x} \times e^{\frac{x}{2}} \times \frac{2}{\cancel{x}} - x - \cancel{x} \frac{2}{\cancel{x}} = 2e^{\frac{x}{2}} - x - 2 = h(x)$$

Limite de la fonction h en $+\infty$:

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} h(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} x \times \frac{e^{\frac{x}{2}}}{\frac{x}{2}} = +\infty, \text{ car } \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{2}{x} = 0 \text{ et } \lim_{X = \frac{x}{2} \rightarrow +\infty} \frac{e^X}{X} = +\infty$$

c) Fonction dérivée de la fonction h sur \mathbb{R} :

$$h'(x) = 2 \times \frac{1}{2} e^{\frac{x}{2}} - 1 = e^{\frac{x}{2}} - 1$$

$$h'(x) > 0 \iff e^{\frac{x}{2}} > 1 \iff \frac{x}{2} > 0 \iff x > 0 \text{ et } h'(x) < 0 \iff e^{\frac{x}{2}} < 1 \iff \frac{x}{2} < 0 \iff x < 0$$

d) Tableau de variations de la fonction h sur \mathbb{R} :

x	$-\infty$	0	$+\infty$
$g'(x)$		$-$	$+$
$g(x)$	$+\infty$	0	$+\infty$

e) La fonction h possède un minimum en 0 qui est 0 . Donc :

$$\forall x, x \in \mathbb{R}, h(x) \geq 0 \iff 2e^{\frac{x}{2}} - x - 2 = 2e^{\frac{x}{2}} - 1 - x - 1 \geq 0 \iff 2e^{\frac{x}{2}} - 1 \geq x + 1$$

f) Ainsi la courbe \mathcal{C}_g se trouve au dessus de la droite d'équation $y = x + 1$ qui est la droite Δ .

3. Étude de la position relative des courbes \mathcal{C}_f et \mathcal{C}_g

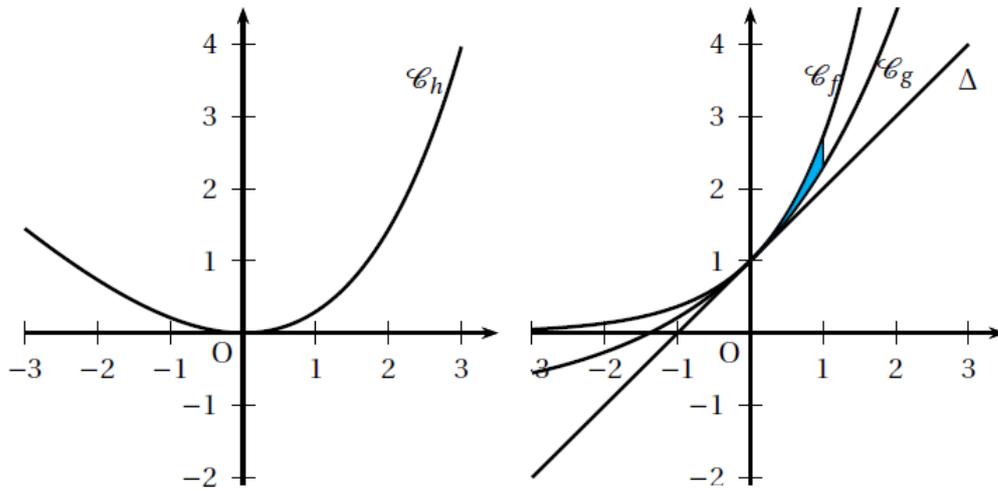
a) On a vu plus haut (question 1.) que, pour tout réel x , $\left(e^{\frac{x}{2}} - 1 \right)^2 = f(x) - g(x) \geq 0$.

b) Ainsi la courbe \mathcal{C}_f se trouve au dessus de la courbe \mathcal{C}_g .

Ainsi, $|f(x) - g(x)| = (f(x) - g(x)).$

4. Aire \mathcal{A} du domaine compris entre les courbes \mathcal{C}_f et \mathcal{C}_g et les droites d'équations respectives $x = 0$ et $x = 1$:

$$\begin{aligned}\mathcal{A} &= \int_0^1 |f(x) - g(x)| dx = \int_0^1 (f(x) - g(x)) dx = \int_0^1 e^x dx - 4 \int_0^1 \frac{1}{2} e^{\frac{x}{2}} dx + \int_0^1 dx \\ &= [e^x]_0^1 - 4 [e^{\frac{x}{2}}]_0^1 + [x]_0^1 = e - 1 - 4e^{\frac{1}{2}} + 4 + 1 = e - 4\sqrt{e} + 4 \approx 0,123\end{aligned}$$



SUITES ET INTEGRALES page 151 n°24 Inde Avril 2007

1. Le numérateur de f est la composée d'une fonction affine et de la fonction \ln . Elle est donc dérivable pour $x > -3$. Le dénominateur est une fonction affine. f est donc dérivable comme quotient de fonctions dérivables, le dénominateur ne s'annulant pas sur $[0 ; +\infty[$.

On calcule $f'(x) = \frac{1 - \ln(x+3)}{(x+3)^2}$. Comme $(x+3)^2 \geq 9 > 0$, la dérivée est du signe de $1 - \ln(x+3)$.

Or $1 - \ln(x+3) = 0 \iff \ln e = \ln(x+3) \iff e = x+3 \iff x = e - 3 < 0$.

On a $x \geq 0 \iff x+3 \geq 3 > e \Rightarrow x+3 > e \iff \ln(x+3) > \ln e \iff \ln(x+3) > 1 \iff 0 > 1 - \ln(x+3)$.

Conclusion : sur $[0 ; +\infty[$, $f'(x) < 0$ et la fonction est décroissante sur cet intervalle.

On a $f(0) = \frac{\ln 3}{3}$ et en posant $u = x+3$, $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = \lim_{u \rightarrow +\infty} \frac{\ln u}{u} = 0$.

D'où le tableau de variations de f :

x	0	$+\infty$
f'	-	
$f(x)$	$\frac{\ln 3}{3}$	0

2. a. Si $n \leq x \leq n+1$ alors par décroissance de la fonction sur f sur $[0; +\infty[$, $f(n+1) \leq f(x) \leq f(n)$.

b. En intégrant de n à $n+1$ les fonctions précédentes on obtient l'encadrement :

Pour tout entier naturel n ,

$$\int_n^{n+1} f(n+1) dx \leq \int_n^{n+1} f(x) dx \leq \int_n^{n+1} f(n) dx \text{ ou } f(n+1) \leq u_n \leq f(n).$$

c. En appliquant le théorème des gendarmes, u_n qui est encadré par deux nombres qui ont pour limite 0 a pour limite 0.

3. a. La fonction définie par $x \mapsto u(x) = \ln(x+3)$ est dérivable sur $[0; +\infty[$, ainsi que la fonction définie par $u \mapsto u^2$. Par composition, la fonction F est dérivable sur $[0; +\infty[$.

Sur cet intervalle, $F'(x) = 2u \times u' = 2 \times \ln(x+3) \times \frac{1}{x+3} = 2 \frac{\ln(x+3)}{x+3} = 2f(x)$.

b. D'après la question précédente, pour tout entier naturel n :

$$I_n = \int_0^n f(x) dx = \left[\frac{F(x)}{2} \right]_0^n = \frac{1}{2} [F(x)]_0^n = \frac{1}{2} [F(n) - F(0)] =$$

$$I_n = \frac{[\ln(n+3)]^2 - [\ln 3]^2}{2}.$$

4. Pour tout entier n , $S_n = u_0 + u_1 + \dots + u_{n-1} = \int_0^1 f(x) dx + \int_1^2 f(x) dx + \dots +$

$$\int_{n-1}^n f(x) dx = \int_0^n f(x) dx \text{ par application de la relation de Chasles. Finalement : } S_n = I_n = \frac{[\ln(n+3)]^2 - [\ln 3]^2}{2}.$$

Comme $\lim_{n \rightarrow +\infty} (n+3) = +\infty$, $\lim_{n \rightarrow +\infty} \ln(n+3) = +\infty$, $\lim_{n \rightarrow +\infty} [\ln(n+3)]^2 = +\infty$ et

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} S_n = +\infty.$$

La suite (S_n) est divergente.

SUITES ET INTEGRALES page 152 n°25 Centres étrangers Juin 2012

1. (a) G est dérivable sur \mathbb{R} car c'est la composée de la fonction carrée suivie de la fonction exponentielle toutes deux dérivables sur \mathbb{R} (puis produit par $\frac{1}{2}$).

Pour tout réel x , on pose $u(x) = x^2$, ainsi $u'(x) = 2x$:

$$G'(x) = \frac{1}{2} \times u'(x)e^{u(x)} = \frac{1}{2} \times 2xe^{x^2} = g(x)$$

$$(b) I_1 = \int_0^1 x^1 e^{x^2} dx = \int_0^1 g(x) dx = [G(x)]_0^1 = G(1) - G(0) = \frac{1}{2}e - \frac{1}{2}.$$

$$I_1 = \frac{1}{2}e - \frac{1}{2}$$

$$c) H_n(x) = x^{n+1} G(x)$$

H est dérivable sur IR comme produit de deux fonctions dérivables sur I.

$$\text{Or, } H_n = uv \text{ donc } H'_n = u'v + uv'$$

$$\text{Donc pour tout réel } x, \text{ on a : } H'_n(x) = (n+1)x^n G(x) + x^{n+1} G'(x)$$

$$H'_n(x) = \frac{1}{2}(n+1)x^n e^{x^2} + x^{n+1} 2xe^{x^2}$$

$$H'_n(x) = \frac{1}{2}(n+1)x^n e^{x^2} + 2x^{n+2} e^{x^2}$$

$$\text{Donc en intégrant, } \int_0^1 H'_n(x) dx = \int_0^1 \frac{1}{2}(n+1)x^n e^{x^2} dx + \int_0^1 2x^{n+2} \times \frac{1}{2} e^{x^2} dx$$

$$H_n(1) - H_n(0) = \frac{1}{2}(n+1) \int_0^1 x^n e^{x^2} dx + \int_0^1 x^{n+2} e^{x^2} dx$$

$$1^{n+1} \times \frac{1}{2} e^{1^2} - 0^{n+1} \times \frac{1}{2} e^{0^2} = \frac{1}{2}(n+1) I_n + I_{n+2}$$

$$\text{On en déduit : } \frac{1}{2}e = \frac{1}{2}(n+1) I_n + I_{n+2}$$

$$I_{n+2} = \frac{1}{2}e - \frac{1}{2}(n+1) I_n$$

$$I_{n+2} = \frac{1}{2}e - \frac{n+1}{2} I_n$$

$$(d) \text{ On fait } n = 1 \text{ dans l'égalité précédente : } I_3 = \frac{1}{2}e - \frac{1+1}{2} I_1 = \frac{1}{2}e - I_1 = \frac{1}{2}$$

$$\text{On recommence avec } n = 3 : I_5 = \frac{1}{2}e - \frac{3+1}{2} I_3 = \frac{1}{2}e - 2 \times \frac{1}{2} = \frac{1}{2}e - 1.$$

$$I_3 = \frac{1}{2} \quad I_5 = \frac{1}{2}e - 1$$

2. On remarque que $I_1 = \frac{1}{2}e - \frac{1}{2}$ et que $I_{n+2} = \frac{1}{2}e - \frac{n+1}{2}I_n$.

\triangle Dans la boucle, on gère u avant n : on utilise la valeur de n entrante pour la nouvelle affectation de u .

Étape	u	n	Commentaire
Initialisation	I_1	1	ce sont les valeurs en entrant dans la boucle
Première entrée	I_1	1	
Première sortie de la boucle	I_3	3	on incrémente de 2 en 2
Seconde entrée	I_3	3	
Seconde sortie	I_5	5	
\vdots	\vdots	\vdots	La dernière valeur vérifiant $n > 21$ est 19
Dernière entrée	I_{19}	19	
Dernière sortie	I_{21}	21	
Affichage	I_{21}		le terme obtenu en dernier

En sortie de cet algorithme, on obtient I_{21} .

3. (a) Ici, il faut revenir à la définition de I_n

Pour tout $x \in [0 ; 1]$, $x^n e^{x^2} \geq 0$ car « une fonction exponentielle » est positive. Comme I_n est donc l'intégrale d'une fonction positive, les bornes étant dans l'ordre croissant, finalement $I_n \geq 0$.

(b) $\forall n \in \mathbb{N}, \forall x \in [0; 1], x \leq 1 \implies x^{n+1} \leq x^n$ on a multiplié par $x^n \geq 0$ et vérifié en 0
 $\implies x^{n+1} e^{x^2} \leq x^n e^{x^2}$ on a multiplié par $e^{x^2} > 0$
 $\implies I_{n+1} \leq I_n$ par intégration de l'inégalité

Par définition, la suite (I_n) est décroissante.

(c) La suite (I_n) est décroissante et minorée par 0, elle est donc convergente vers une limite $\ell \geq 0$.

4. Montrons par l'absurde que $\ell = 0$. Supposons donc $\ell \neq 0$.

On va « passer à la limite » dans la relation $\forall n \in \mathbb{N}, I_{n+2} = \frac{1}{2}e - \frac{n+1}{2}I_n$.

D'une part : comme $\ell \neq 0$, par produit $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{n+1}{2}I_n = +\infty$ et $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{2}e - \frac{n+1}{2}I_n = -\infty$

D'autre part $\lim_{n \rightarrow +\infty} I_{n+2} = \lim_{n \rightarrow +\infty} I_n = \ell$

On devrait donc avoir $\ell = -\infty$, ce qui est absurde car $\ell \geq 0$ (voir la question 3.c)

Conclusion : $\ell = 0$